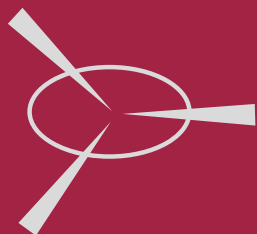


Пилотажный комплекс ПКВ-8
для вертолета МИ-17В-5





Пилотажный комплекс ПКВ-8



Пилотажный комплекс ПКВ-8 для вертолета МИ-17В-5

НАЗНАЧЕНИЕ

Пилотажный комплекс ПКВ-8 предназначен для обеспечения улучшения управляемости и повышения устойчивости вертолета, автоматизации управления угловым и пространственным положением вертолета на всех режимах полета, сокращения и упрощения действий пилота при ручном, автоматическом, директорном и комбинированном способах пилотирования.

Функции пилотажного комплекса:

- автоматическая стабилизация углового положения, повышение устойчивости углового положения и улучшение управляемости угловым движением вертолета;
- автоматическая координация разворота вертолета;
- автоматическая стабилизация барометрической высоты полета;
- автоматизированный выход на заданную высоту полета;
- автоматическая стабилизация вертикальной скорости на режимах поступательного полета с возможностью изменения заданной вертикальной скорости с помощью 2-х позиционной кнопки, установленной на ручке общего шага (РОШ);
- автоматическая стабилизация продольной и поперечной малых поступательных скоростей и улучшение управляемости ими с возможностью изменения заданных скоростей от 4-х позиционной кнопки, установленной на ручки цеклического шага (РЦШ);
- автоматическая стабилизация приборной скорости полета с возможностью изменения заданной приборной скорости с помощью 4-х позиционной кнопки, установленной на РЦШ;
- автоматическая стабилизация вертолета на линии заданного пути (ЛЗП) или заданном курсе (ЗК) при полете по маршруту, формируемому НК;
- автоматическая стабилизация вертолета на траектории захода на посадку по первой категории ИКАО по системе ILS;
- автоматическое триммирование проводки управления;
- автоматическая стабилизация положения вертолета над земной поверхностью в горизонтальной плоскости в режиме «Висение» с возможностью изменения положения вертолета с помощью 4-х позиционной кнопки на РЦШ;
- автоматическая стабилизация геометрической высоты (при полете над равнинными участками местности и над водной поверхностью) с возможностью изменения стабилизируемой высоты с помощью 2-х позиционной кнопки, установленной на РОШ;
- формирование и выдача на многофункциональный индикатор (МФИ) сигналов директорного управления.

ОСНОВНЫЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

СОСТАВ	НАИМЕНОВАНИЕ БЛОКОВ	КОЛ.
1. ВУП-У-8	вычислитель управления полетом унифицированный	1 шт.
2. БСА-8	блок связи и адаптации	1 шт.
3. РМ-8Б	рама монтажная	1 шт.
4. ПУ-8	пульт управления	1 шт.
5. БДПИ-09	блок датчиков первичной информации	1 шт.
6. ДП-М	датчик положения	8 шт.
7. МГУ-1	электромеханизм	4 шт.

Масса: не более 30 кг
Ресурс: 18000 ч
Срок службы: 25 лет